

Pilóta nélküli repülő eszközök remote viewing (távérzékelés) által történő műszaki visszafejtésének fő részei *(III. fázisú elemzéshez felsorolás)

Repülő:



- 3 db térhajtómű felépítése és működési mechanizmusa
- térhajtómű detektálási vezérlésének sajátossága
- 1 db normál hajtómű felépítése és mechanikája
- vezérlés beépítései (struktúra)
- elektronikai sajátosságok (struktúra)
- detektálási objektum felépítése és háttérstruktúra
- detektálási objektum működési mechanizmusa
- statikai sajátosságok kialakítása a repülő szerkezetében
- irányítás vezérlési sajátosságok
- rendszer átkötések
- funkció és adatátviteli sajátosságok

Műhold:



- hajtómű felépítése
- adó egység felépítése
- vevő egység felépítése
- vezérlési sajátosságok
- elektronikai beépítési sajátosságok
- rendszer átkötések
- funkció és adatátviteli sajátosságok a detektáláshoz

Műhold:



- hajtómű felépítése
- indító energetikai egység felépítése
- generáló energetikai egység felépítése
- leadó energetikai egység felépítése
- vezérlési sajátosságok
- elektronikai beépítési sajátosságok
- rendszer átkötések
- hűtés
- funkció és adatátviteli sajátosságok

Megjegyzés: pontos strukturális target (célpont) adatlehívása mutathat egyéb rendszerfelépítéseket, ami még beírásra kerülhet a fentiekhez a tényleges analízishez.

*Remote viewing visszafejtés (I. fázis objektum külső megjelenítés, II. fázis objektum belső összevont megjelenítés ami a fent szereplő képeken is látható, III. fázis objektum rendszermodellezése + technológiai leírás, IV. fázis rendszerek alkatrész összeszerelési modellezése)